茨城 32m 電波望遠鏡のアンテナ性能評価

齋藤悠, 森智彦, Soon Kang Lou, 米倉覚則, 百瀬宗武, 横沢正芳(茨城大学)

概要

茨城 32m 電波望遠鏡 (日立・高萩アンテナ)のアンテナ性能評価の現状を報告する。日立アンテナでは、従来の器差補正 モデル式に Az 方向に 180° 周期の項を追加することで、指向誤差の RMS で 0.27' という値を得て目標精度 (0.38')を達 成した。また開口能率は、C 帯で 75 - 60 % (@ El = 10 - 80 deg)、X 帯で 73 - 55 % (@ El = 20 - 80 deg) という値を 得ている^{*1}。高萩アンテナでは制御系改修完了後の 2012 年 6 月に指向精度評価及び補正を行い、RMS = 2.0' から 0.63' に指向精度が向上した。また X 帯における開口能率は測定の結果、55 - 60 % (@ El = 10 - 70 deg) という値を得た。

1 はじめに

茨城 32 m 電波望遠鏡は日立・高萩 2 基のアンテナからなる。 元は衛星通信用アンテナであり、電波望遠鏡への改造及びその運 用を茨城大学が行っている。観測周波数帯域は C、X、K の 3 帯 域であるが、先に 6 - 9 GHz 帯冷却受信機の整備が完了した日立 アンテナのアンテナ性能評価を行ってきた。

日立アンテナでは 2011 年 12 月までに 2 回の指向誤差の補正 を行い、指向誤差の RMS で 0.54'を達成した。しかし目標指向 精度である 0.38' (HPBW の 1/10) には至らず、式 (4),(5) で示 した従来の 8 器差パラメータ (PM) のモデル式 (8 PM 式) では 再現困難な約 180° 周期の指向誤差の Az 依存性が見られた。そ こでこの式に sin (2Az)、 cos (2Az)の項を加えた新規の 12 器差 パラメータのモデル式 (12 PM 式)を採用した。指向誤差の実測 値に新規モデル式をフィットした結果、指向誤差を良く再現でき る事が分かった (図 1 参照)。そのため 2012 年 4 月に新規モデル 式を用いた指向誤差の補正を行った。

高萩アンテナでは制御系を改修し天体追尾を正しく行える様に なったことを受け、2012 年 6 月から指向精度及び開口能率の評価 に取り掛った。

2 方法

日立・高萩アンテナの指向精度及び開口能率の評価は、両アンテ ナにおいて同じ方法を用いた。以下にその詳細を記した。

2.1 指向精度評価

2.1.1 指向誤差の測定と指向精度評価

指向精度は、全天の多くの方位角・仰角 (Az, El) 方向での指 向誤差 $(dX \equiv dAz \cos El, dEl)$ を測定することで評価した。こ こで dX、dEl はそれぞれ Az、El 方向への指向誤差である。各 方向の指向誤差は offset = $\pm 3'$, 1.5' の 9 点十字スキャン観測を 全天に渡って行うことで測定した。位置が正確に分かっている点 源天体 (AGN など)を観測し、各点の 8400 ± 256 MHz 帯連続 波強度を Power Meter により取得した。各測定では数日掛けて 50 - 100 程度の十字スキャンを行った。そして得られた受信強 度を、dX、dEl をそれぞれ横軸としてプロットし、両者を独立 に gaussfit することで指向誤差 (dX,dEl)を決定した。この様に して求めた指向誤差について、以下に示す平均値と標準偏差及び RMS を計算し、指向精度を評価した。

Ave. =
$$\sqrt{dX^2 + dEl^2}$$
 (1)

Std. =
$$\sqrt{\sigma_{dX}^2 + \sigma_{dEl}^2}$$
 (2)

$$RMS = \sqrt{\sum_{i=1}^{N} \frac{dX_i^2 + dEl_i^2}{N}}.$$
(3)

ここで N は使用した十字スキャンデータ数、 \overline{dX} 、 \overline{dEl} 及び σ_{dX} 、 σ_{dEl} はそれぞれ dX、dEl の平均値及び標準偏差である。

2.1.2 指向誤差の補正

指向誤差は以下の様なモデル式で表す事が出来る。

$$dX = A1 \cos (El) + A3 \cos (Az) \sin (El) -A4 \sin (Az) \sin (El) + A5 \sin (El) + A7$$
(4)
$$dEl = A2 - A3 \sin (Az) - A4 \cos (Az) +A6 \cos (El) + A8 \sin (El).$$
(5)

ここで、 $A1 \sim A8$ の未定係数はそれぞれ、A1:Azエンコーダの 原点ずれ、A2:Elエンコーダの原点ずれ、A3:Az軸の東西方向へ の傾き、A4:Az軸の南北方向への傾き、A5:El軸とAz軸の非直 交性、A7:光軸と El軸の非直交性、A6,A8:重力による鏡面の弾 性変形、を表し、器差パラメータ (PM) と呼ばれる。これらの式 を測定した指向誤差にフィットし、 $A1 \sim A8$ の PM を求め、そ こから逆に任意の方向での指向誤差を計算することで指向誤差を 補正した。2012 年 4 月の測定からは、 $A9 \sim A12$ の 4 個の PM を増やすことで式 (4)、(5) に sin 2Az と cos 2Azの項を加えた 12 PM 式 を用いた。

2.2 開口能率

と定義出来る。

2.2.1 開口能率の定義

開口能率はアンテナが電波を集める効率である。アンテナの物 理的開口面積を A_p、有効開口面積を A_e とすると開口能率 η_A は

$$\eta_{\rm A} = A_{\rm e}/A_{\rm p} \tag{6}$$

^{*1} 平成 23 年度 茨城大学大学院理工学研究科 栗橋潤 修士論文

2.2.2 開口能率の推定

天体を観測したときに得られる天体のアンテナ温度 T_A から、 観測フラックス密度を

$$F_{\nu}^{\rm obs} = \frac{kT_A^*}{A_{\rm p}} \tag{7}$$

と定義する。ここで k は Boltzmann 定数である。 F_{ν}^{obs} は天体 の真のフラックス密度 F_{ν} との間に

$$F_{\nu} = \frac{2F_{\nu}^{\rm obs}}{\eta_{\rm A}} \tag{8}$$

の関係が成り立つ。ここで係数の 2 は、観測の際に電波の直交す る 2 偏波成分は別々に出力されることに因る。これより F_{ν} が既 知の天体に対して、 F_{ν}^{obs} を正確に測定する事で、式 (8) から η_{A} を推定することが出来る。

2.2.3 測定方法

点源と見なせる強い電波源に対して、その天体を中心とした 20'×20'の範囲の OTF 観測を行い、ビームパターンマップを 取得した。このビームパターンを 2 次元 (dX, dEl)の軸対象 gaussian でフィットすることでピーク強度を求め、アンテナ温度 及び観測フラックス密度を推定した。また開口能率の El 依存性 を調べるため、この OTF 観測を多くの El で行った。

この測定では開口能率だけでなく、ビームパターンからビームの半値全幅 (HPBW)の情報も得た。

3 観測

3.1 指向精度評価

3.1.1 日立アンテナ

日立アンテナの指向精度評価のための十字スキャン観測を 2012 年 4 月に行った (120412 測定)。この測定では 12 PM 式を用い て指向誤差を補正した。用いた PM 値は 2011 年 12 月に行っ た測定 (111207 測定)の指向誤差の実測値に対して 12 PM 式を フィットして求めた値である。表 1 にこの観測諸元を示した。

3.1.2 高萩アンテナ

高萩アンテナでは 2012 年 6 月に第 1 回の指向精度評価を行っ た。まず始めの 120608 測定で指向誤差を測定した。この結果に 対して 12 PM 式をフィットして PM 値を決定し、その検証測定 (120616 測定) を行った。これら観測諸元を表 1 に示した。

3.2 高萩アンテナの開口能率測定

強度は弱いがそのフラックス密度が既知の天体 3C123 と、強度 は強いがその値が変動する天体 3C273B 及び 3C84 に対して、高 萩アンテナを用いて OTF 観測を行った。観測周波数帯域は X 帯 である。観測諸元を表 2 に示した。

4 結果

4.1 日立アンテナの指向精度

120412 測定の指向誤差の測定結果を図 3 に示した。12 PM 式 を用いた補正により指向精度は RMS = 0.27' となり、目標値の 0.38'を上回った (表 3 参照)。これより日立アンテナは C、X 両 帯域において観測に十分な指向精度を得た。

4.2 高萩アンテナの指向精度

補正前の 120608 測定及び補正後の 120616 測定の指向誤差の 実測値のプロットを図 4 に示した。補正前は dX、dEl ともに 1' 以上の指向誤差が見られたが、補正後は Ave. = 0.1' となり、指 向精度が大きく改善した (表 3 参照)。しかし RMS は 0.63' であ り目標値に達していないため、今後も測定及び調整が必要である。

4.3 高萩アンテナの開口能率

まずフラックス密度が既知の 3C123 の測定結果に対して式(8) を用いて開口能率を求めた。そして 3C273B 及び 3C84 の真のフ ラックス密度をそれぞれ El = 34°、65°での 3C123 の開口能率 の値を用いて推定した。この値を他の El の測定結果にも適用し、 3C273B 及び 3C84 の観測フラックス密度からより正確な開口能 率を推定した。ここで測定に要した 1 日程度の時間であればこれ ら 2 天体の強度は変動しないものと仮定した。

この結果を図 2 に示した。高萩アンテナの X 帯における開口 能率は El = 35°付近で約 60 % で最大となり、低及び高仰角で 約 55 % に低下することが分かった。この開口能率の測定結果を *El* の 3 次式でフィットした結果以下の式を得た。

 $\eta_{\rm A} = 0.53El^3 + 0.0040El^2 - 8.3 \times 10^{-5}El + 4.5 \times 10^{-7}.(9)$

更に日立アンテナの X 帯での開口能率と比較して El 依存性は小 さいが、全体的な能率は低い事が明らかとなった。また取得した ビームパターンマップから、高萩アンテナの主ビーム形状は軸対 象であることを確認した (図5参照)。

5 今後の課題

指向精度測定の手法を簡素化し、日立アンテナに関しては指向 誤差を定期的に測定しその変動の有無を観察する必要がある。高 萩アンテナに関しては更なる指向精度の向上と C 帯での開口能率 の測定が必要である。また 22 GHz 帯の観測では両アンテナとも 更なる指向精度の向上が必要であり、これはその方法も含め今後 の課題である。

表1 指向精度測定の観測諸元

	日立アンテナ		高萩アンテナ			
測定名:	120412		120608		120616	
観測時刻(UTC): (YYDDDHHMMSS) 気温、天気: 風速: ₇₀ 、T _{sys} : 観測天体:	12104093000 - 12104211430 12.4 °C、曇り ~ 2 m/s 0.0096、20.6 1803+784、2021 1704-006 3C2	12106093000 - 12106205300 9.9° C、薄曇り $\sim 2 m/s$ 0.0092, 20.4 +614, 4C39.25, 3C286, 73B、NBA0530, 0V236	12160100000 - 12160211210 20.4°C、曇り ~ 1 m/s 0.01、22.4 1611+343、1745 2021+614_0215	12162100000 - 12162200710 19.6°C、晴 \hbar ~ 1 m/s 0.01, 22.6 0+096, 1741-038, 2+735	$ \begin{vmatrix} 12168093000 \\ - 12168204210 \\ 17.7^{\circ}C, \ \overline{m} \\ \sim 1-2 \ m/s \\ 0.02, \ 26.7 \\ 1920-211, \ 2013+ \end{vmatrix} $	12169093000 - 12169193710 晴れ ~ 1 - 2 m/s 0.01、22.5 370、3C45、
+字スキャン数:	103		86			

表2 開口能率測定の観測諸元

観測天体:	3C84	3C273B	3C123
観測日時 (UTC): (YYDDDHHMMSS) 観測 El 範囲 (deg):	12192233000 - 12293013020 73 - 59	$\begin{array}{c ccccc} 12193022000 \\ - 12193074920 \\ - 7.2 - 55 \end{array}$	$\begin{array}{c c} 12193165000 \\ - 12193231420 \\ 5.6 - 77 \end{array}$
τ_0 , T _{sys} :		0.01, 22 K	1

表 3 指向精度実測値

	日立アンテナ		高萩アンテナ		
測定名	111207	120412	120608	120618	
Ave. Std.	0.23 0.49	0.094 0.26	1.9 0.79	0.11 0.63	
RMS	0.54	0.27	2.0 単位	0.63	

Aperture Efficiency of Takaha

.eta(El)=a*El^3+b*El^2+c*El+d.

4.52916e-07 -8.13426e-05 0.0039803 0.534341

00007

10 20 30 40 50 60 70 80

0

1.5 1.5 0.5 0.5 dX [arcmin] arcminl 0 Ē -0. -1.5 -1.5 -2 0 30 60 90 120 150 180 210 240 270 300 330 360 30 60 90 0 Azimuth [degree]

dX experiment

90 120 150 180 210 240 270 300 330 360

Azimuth [degree]

1.5

0.5

0

-0.5

-1

-1.5

0 30 60

pointing offset [arcmin]

120 150 180 210 240 270 300 330 360 Azimuth [degree]

1.5

0.5

-0.5

-1.5

10

[arcmin]

pointing offset

図 1 8 PM 及び 12 PM 式に因る指向誤差のフィット結果

図 2 高萩アンテナの開口能率の El 依存性

EL(deg)

agi Ant (RHCP 8G)

<u>ة</u>..

3C84

3C273B 3C123 eta(El)

0

90

横軸を El として開口能率をブロットした。+、×、○ 印はそれぞれ 3C84、3C273B、 3C123 の測定結果のブロットである。破線はこれらを El の 3 次式でフィットした結果を描 いたものである。



experimer

0.95 0.85 0.85 0.75 0.65 0.65 0.4 0.35 0.4 0.35 0.4 0.35 0.2 0.2 0.15 0.1 0.01

Aperture Efficiency



図 3 120412 測定の指向誤差実測値

左及び中央の図は横軸をそれぞれ Az 及び El とし、+ 印で dX を、 \circ 印で dEl をブロットした。右図は横軸 dX、縦軸 dEl で各指 向誤差をブロットした。dX、dEl 共に $\pm 0.5'$ の範囲に収まっている。



軸は図 3 の右図と同じである。左が補正前、右が補正後の指向誤差のブロットである。dX、dEl 共 に平均で 1′以上あった指向誤差が補正出来たことが分かる。



図5 高萩アンテナのビームパターンマップ(@ $El = 37^{\circ}$)

横軸 dX、縦軸 dEl、目盛の単位は arcmin である。