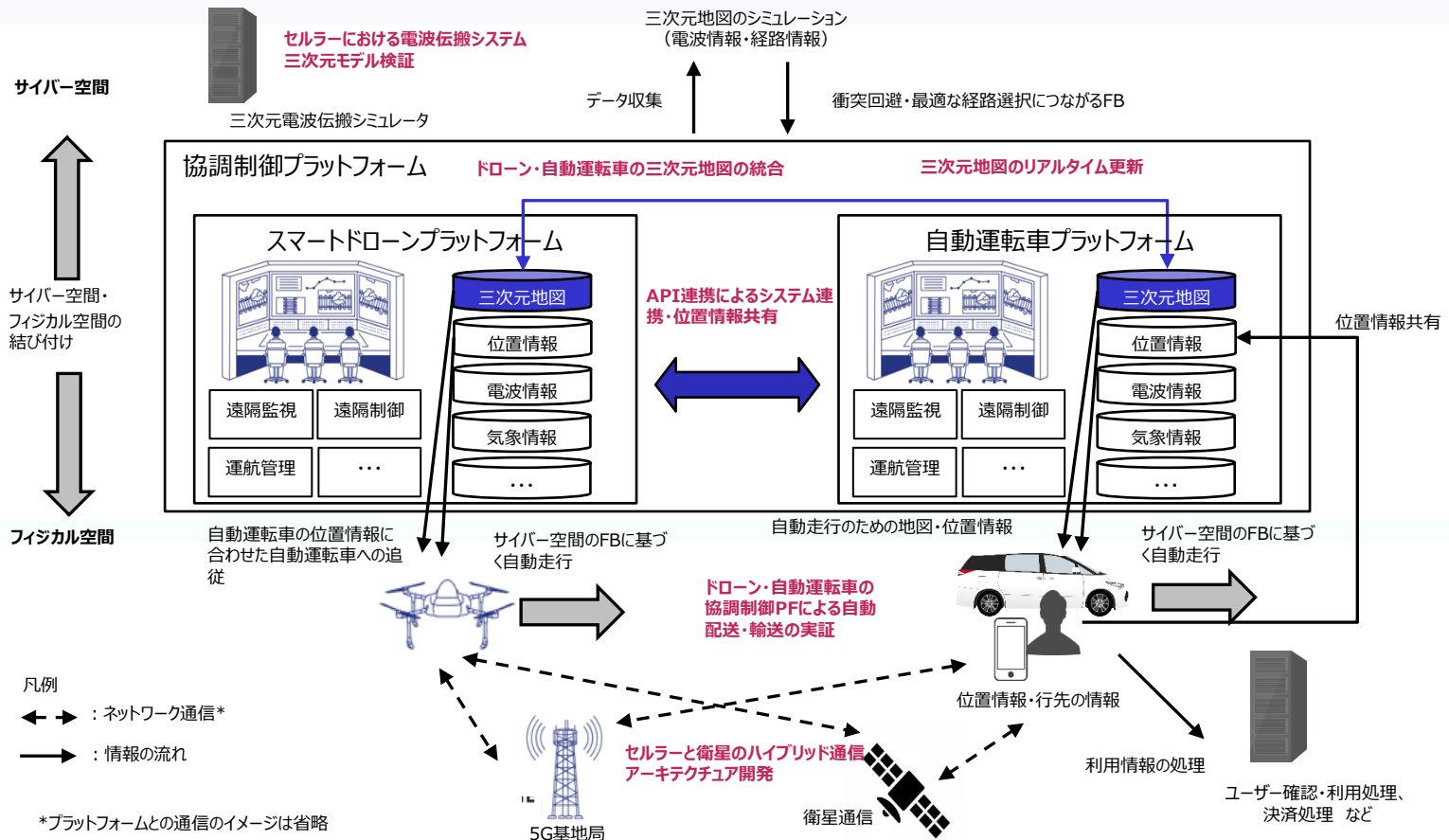


# (一般課題016) スマートモビリティプラットフォームの実現に向けたドローン・自動運転車の協調制御プラットフォームの研究開発

**研究概要：** 物流の自動化やヒトの自由な移動、社会インフラメンテナンスの高度化などあらゆる領域へのサービスを提供する社会基盤として**スマートモビリティプラットフォームの構築**を目指し、ドローン・自動運転車に対し共通のプラットフォームに基づいた**協調制御を研究開発**、実証を行う。



【契約期間】 令和3年度～令和4年度（ステージゲート評価予定） 【契約総額】 約9.9億円

【受託者】 KDDI株式会社（代表研究者）、アイサンテクノロジー株式会社