

# モビリティとの無線通信技術

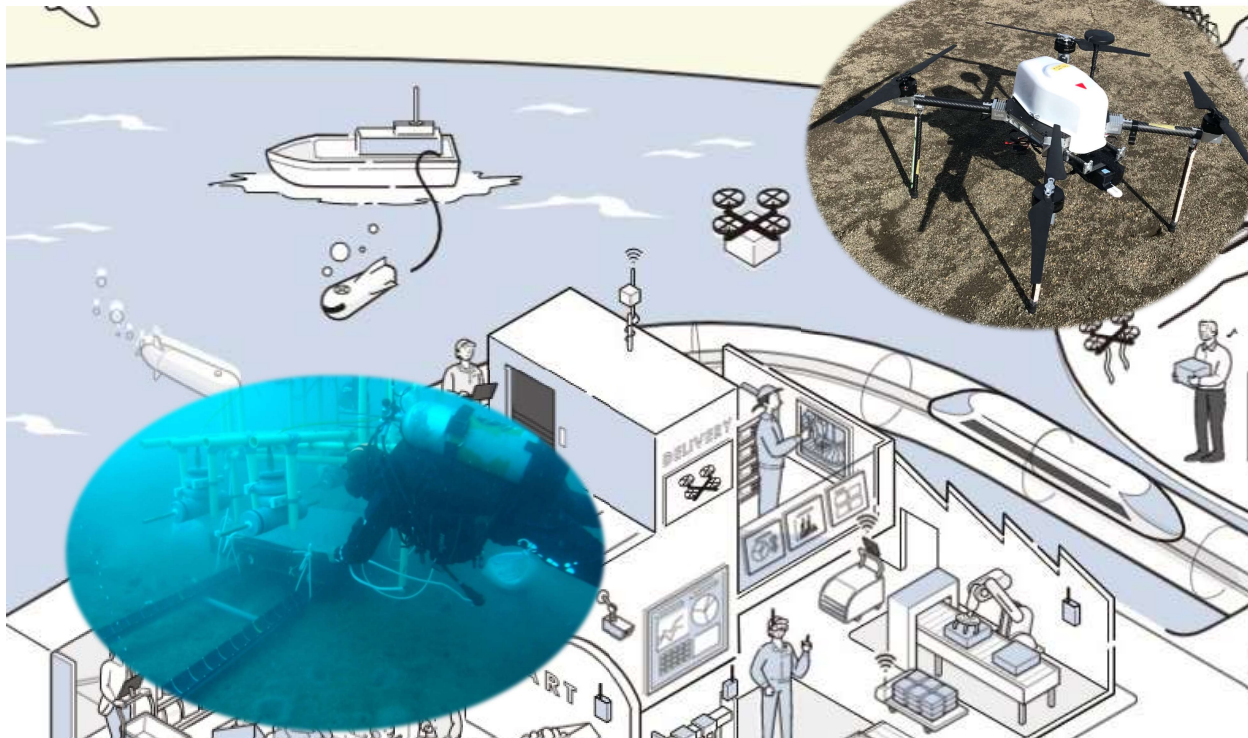
～空や海をより安心・快適につなぐ未来へ～



## 概要

空飛ぶクルマやドローン、HAPS\*、海中での多様なセンサを搭載したロボット等、様々な環境でモビリティ機器の運用が進められている中で、これらの機器をつなぐ無線通信技術の研究開発を行っています。

\*HAPS : High Altitude Platform Station (高高度プラットフォーム)



## 特徴

- ・ 見通し外のドローンとの低遅延・長距離通信
- ・ 連携飛行が可能な無人航空機同士の直接通信
- ・ 海中での電波を使った安定な近距離通信

## ユースケース

- ・ ドローンを用いたダムや港湾点検
- ・ ドローン同士の直接通信で自律の群飛行や接近回避
- ・ 海中通信によるロボット制御や船舶モニタリング

## 今後の展開

- ・ より長距離を飛行するドローンとの通信技術の開発
- ・ 高密度で飛行する空モビリティ間の衝突回避技術の開発
- ・ 海中・水中での応用を想定した通信技術の開発

【お問合せ先】

ネットワーク研究所 ワイヤレスネットワーク研究センター ワイヤレスシステム研究室

Mail : wl-publicity@nict.go.jp